

報道関係者各位

東京理科大学  
東京理科大学発ベンチャー 株式会社イノフィス

《記者発表のご案内》

## ～世界初！装着型バルンサー「マッスルアッパー」販売開始～ どんな場所でも！重量物の取り扱いをアシストする最新技術

東京理科大学発ベンチャーの株式会社イノフィス（東京都新宿区、代表：古川 <sup>ふるかわ</sup> <sup>たかし</sup> 尚史）は、このたび、人の手で重量物を取り扱うシーンにおいて、腕と腰の動きを補助し、作業効率の向上や身体負担の軽減を図る装着型ロボット「マッスルアッパー」の販売を開始します。

「マッスルアッパー」は、背面のフレームに内蔵された“空気圧式人工筋肉”のはたらきによって上体と上肢を引き上げ、腰部より高い位置まで重量物を持ち上げること、身体から離れた場所に重量物を置くことを可能にします。

一番の特徴は、作業者が装着するだけで使用できることです。一般のクレーンやバルンサーは、固定設備のため、装置を上から吊り下げるのに天井にレールを引いたり、床置きタイプではアンカーボルトを打って土台を固定したりする必要があります。

一方、今回の“装着型バルンサー”は、自由に持ち運びでき、駆動源となる空気を供給するコンプレッサー用の電源さえあれば、使う場所を選びません。もちろん、レールや土台の設置工事等も不要。さらに、自分の腕と腰のように利用できることから、操作のための習熟を要しません。

そのため、設備面やコスト面から大掛かりな装置の導入が難しい場所でも使うことができ、利用者も選ぶことなく、本体購入価格のみで導入いただくことができます。

製造業、物流業など、重量物の運搬を必要とするシーンで役立てていただき、作業効率の向上、身体負担の軽減を図ることで、人手不足対策にも貢献します。

つきましては、10月16日（火）11：00より、東京理科大学 森戸記念館で、「マッスルアッパー」の発表会を行います。ご出席、ご取材賜りますようよろしくお願いいたします。

記者発表会の実施内容については、次のページをご覧ください。



## ～マッスルアップー 記者発表会について～

- 【日 時】 2018年10月16日(火) 11:00～(受付10:30～)
- 【場 所】 東京理科大学 森戸記念館 1階第2フォーラム  
(東京都新宿区神楽坂4-2-2)
- 【出席者】 東京理科大学 工学部 機械工学科教授 こばやし ひろし 小林 宏  
(マッスルアップー開発者/イノフィス創業者)  
株式会社イノフィス 代表取締役社長 ふるかわ たかし 古川 尚史
- 【内 容】 「マッスルアップー」製品説明およびデモンストレーション

### 〈ご取材いただくにあたってのお願い〉

大変お手数をおかけいたしますが、ご出席くださる場合は、諸般の準備上、別紙のファックス用紙か御電話により、10月15日までにご連絡をお願いいたします。

なお、駐車場の用意がございませんので、恐れ入りますが、公共交通機関をご利用いただければ幸いです。また、前面の神楽坂通りは、12:00から13:00の間、車両通行止めとなりますので、ご注意ください。

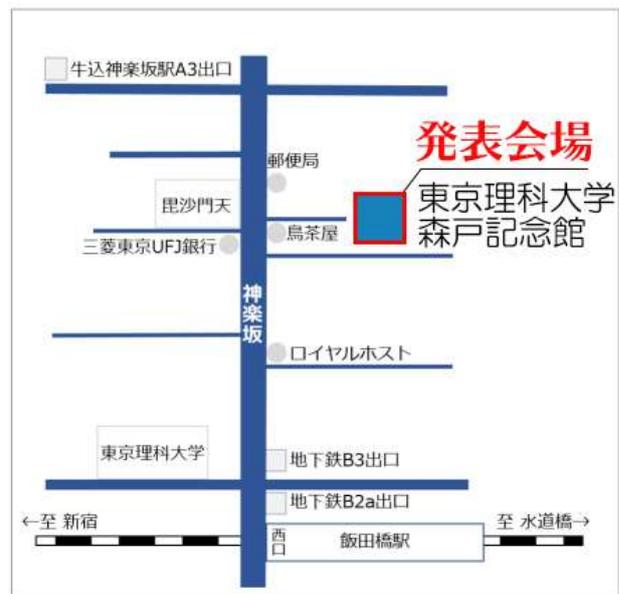
### 〈アクセス〉

#### 各線「飯田橋駅」

- ・JR 総武線：西口より徒歩約10分
- ・地下鉄 有楽町線/南北線/東西線  
：B3出口より徒歩約7分
- ・都営大江戸線：B3出口より徒歩約10分

#### 都営新宿線「牛込神楽坂駅」

- ：A3出口 徒歩約5分



### 【株式会社イノフィスおよびマッスルアップーに関するお問い合わせ】

株式会社イノフィス 企画部 広報担当 森山

TEL: 03-5225-1083

FAX: 03-3260-3400

HP: <http://innophys.jp>

Mail: [c-moriyama@innophys.jp](mailto:c-moriyama@innophys.jp)

### 【当案内状の担当事務局】

東京理科大学 研究戦略・産学連携センター

担当：福岡、渡邊

TEL: 03-5228-7440

Mail: [ura@admin.tus.ac.jp](mailto:ura@admin.tus.ac.jp)

## ●マッスルアッパーについて

当社では、働く上で多くの人や企業が悩む“腰痛”の対策のため、2014年から、腰部の補助に特化した装着型の作業支援ロボット「マッスルスーツ(※)」の開発販売を行ってきました。そして、労働による身体負担をより一層軽減させるために、これまでの研究開発や販売活動を通して得た知見を活かし、このたび、腰と腕を同時に補助できる「マッスルアッパー」の製品化を実現しました。

### 仕様

本体重量	8.1 kg
最大補助力*	35.7kgf (140Nm)
アクチュエータ	人工筋肉
駆動源	圧縮空気
駆動源供給方法	コンプレッサー
本体寸法 (mm) 高さ×幅×奥行	920×830×310



\*腰部を補助するために、下半身に対して上半身を回転させる（すなわち、上半身を伸展させる）力を補強します。この回転に伴って上肢のフレームも引き起こされ、腕を持ち上げるはたらきとして作用します。この回転力（トルク）の最大値は140Nmで、これは、腰部を中心とする回転軸から0.4mの地点で35.7kgfの補助力となります。

## 10月17日からの「Japan Robot Week」で初展示！

10月17日（水）から3日間、東京ビッグサイトにて開催される「Japan Robot Week 2018」で、マッスルアッパーを初出展します！  
**【日時】** 2018年10月17日（水）～19日（金） 10：00～17：00  
**【場所】** 東京ビッグサイト 東ホール（東京都江東区有明3-11-1）  
**【ブース】** 東5ホール R-28

### (※) マッスルスーツとは

当社が2014年から提供する装着型の作業支援ロボット。空気の供給によって稼働する人工筋肉のはたらきによって、“人や重い物を持ち上げる”、“中腰姿勢を続ける”といった、腰部に負担のかかる作業をする際の動作をアシストし、作業負担を軽減させるとともに、腰痛予防に貢献します。

2014年に初期モデルの販売を開始し、2018年9月には、最新モデル「Edge<sup>エッジ</sup>」を投入。現在、「マッスルスーツ Power」、「マッスルスーツ」、「マッスルスーツ Edge」の3モデル展開をおこなっており、2018年8月現在累計3,400台以上を出荷しています。

